



Ministero
dell'Università
e della Ricerca



UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI
NAPOLI FEDERICO II
DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA ELETTRICA
E DELLE TECNOLOGIE DELL'INFORMAZIONE

Rif. D.I.E.T.I. Inc. Ric. Post doc. 08/2026

Decreto n. 447/2026 del 22/09/2026

VISTA la Legge 30 dicembre 2010, n. 240, recante “Norme in materia di organizzazione delle università, di personale accademico e reclutamento, nonché delega al Governo per incentivare la qualità e l’efficienza del sistema universitario” e, in particolare, l’art. 22, come modificato dall’art. 1-bis del D.L. n. 45 del 07.04.2025, convertito con modificazioni dalla Legge n. 79/2025, che ha introdotto, mediante l’art. 22-bis della medesima Legge n. 240/2010, gli incarichi post-doc;

VISTO il “Regolamento di Ateneo per il conferimento di incarichi post-doc”, emanato con D.R. 2025/5030 del 20/11/2025;

VISTA la Legge 6 novembre 2012, n. 190 e ss.mm.ii., contenente disposizioni per la prevenzione e la repressione della corruzione e dell’illegalità nella Pubblica Amministrazione;

VISTO il vigente Piano Triennale per la Prevenzione della Corruzione e Trasparenza di Ateneo;

VISTO il Codice di Comportamento dell’Università degli Studi di Napoli Federico II approvato dal Consiglio di Amministrazione con delibera n. 87 del 26/11/2025 e, in particolare, l’art. 2, comma 3, per la fattispecie di cui alla presente selezione;

VISTO il progetto di ricerca: “Robotic manipulation of deformable objects through integrated visuo-tactile exploration -ROMOTIVE - FIS-2024-05915 - Codice UGOV 000010--FIS3-2025-M-SELVAGGIO_001_001 - CUP E53C25002260001” di cui è responsabile scientifico il prof. Mario Selvaggio;

VISTO l’Avviso Pubblico emanato con Decreto Direttoriale n. 388 del 05/08/2026– Rif. D.I.E.T.I. Inc. Ric. Post doc. 08/2026, con il quale è stata indetta la procedura di valutazione comparativa per titoli e colloquio per il conferimento del medesimo incarico di ricerca post-doc;

VISTO il Decreto Direttoriale n. 423 del 10/09/2026 con il quale è stata nominata la Commissione esaminatrice;

VISTI i verbali della Commissione esaminatrice relativi alla procedura sopra citata, dai quali risulta che la candidatura identificata con codice PG_2026_0108426 è risultata vincitrice della procedura selettiva;

Firmatari: Villone Fabio

DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA ELETTRICA E DELLE TECNOLOGIE DELL'INFORMAZIONE
UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI NAPOLI FEDERICO II
Il 26/2026-9/451 creato il: 22/09/2026



Ministero
dell'Università
e della Ricerca



UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI
NAPOLI FEDERICO II

DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA ELETTRICA
E DELLE TECNOLOGIE DELL'INFORMAZIONE

DECRETA

Art. 1

Sono approvati gli atti relativi alla procedura Rif. D.I.E.T.I. Inc. Ric. Post doc. 08/2026, finalizzata al conferimento di n. 1 incarico post-doc presso il Dipartimento di Ingegneria Elettrica e delle Tecnologie dell'Informazione, per lo svolgimento di attività aventi ad oggetto: "Sviluppo di tecniche di percezione Visuo-Tattile per la Manipolazione Robotica di oggetti Deformabili", nell'ambito del Progetto di ricerca: "Robotic manipulation of deformable objects through integrated visuo-tactile exploration -ROMOTIVE - FIS-2024-05915 - Codice UGOV 000010--FIS3-2025-M-SELVAGGIO_001_001 - CUP E53C25002260001" di cui è responsabile scientifico il prof. Mario Selvaggio;

Art. 2

È approvata la seguente graduatoria di merito:

- LI CHENGHAO – codice ID PG_2026_0108426 – punteggio 92/100;
- codice ID: PG_2026_0108661 - punteggio: 71/100;
- codice ID: PG_2026_0109834 - punteggio: 70/100;
- codice ID: PG_2026_0110261 - punteggio: 63/100;
- codice ID: PG_2026_0107350 - punteggio: 25.5/100;

Art. 3

È dichiarato vincitore della procedura selettiva il dott. LI CHENGHAO, identificato con codice PG_2026_0108426, a cui viene conferito l'incarico;

La sottoscrizione del contratto con il vincitore della procedura avverrà entro il 05/11/2026, previa comunicazione da parte dell'Ufficio per la Ricerca.

Art. 4

Il presente Decreto sarà portato in ratifica nella prossima riunione del Consiglio di Dipartimento.

Napoli, 22 settembre 2026

Il Direttore

Prof. Fabio Villone

