

**Piano nazionale per gli investimenti complementari
al Piano nazionale di ripresa e resilienza
Iniziativa “Fit for Medical Robotics” PNC000007 – CUP B53C22006840001**

CAPITOLATO TECNICO DI FORNITURA

GARA EUROPEA A PROCEDURA APERTA PER L’AFFIDAMENTO DELL’APPALTO DI FORNITURA DI UN “SISTEMA ROBOTIZZATO PER LA RIABILITAZIONE ANATOMO FUNZIONALE INTRAOPERATIVA NEI PAZIENTI SOTTOPOSTI A CHIRURGIA ONCOLOGICA RESETTIVA”, PER IL DIPARTIMENTO DI NEUROSCIENZE E SCIENZE RIPRODUTTIVE E ODONTOSTOMATOLOGICHE DELL’UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI NAPOLI FEDERICO II”, NECESSARIA PER LA CORRETTA ATTUAZIONE DI RICERCA DEL PROGRAMMA FIT4MEDROB, A VALERE SULLE RISORSE DEL PIANO NAZIONALE PER GLI INVESTIMENTI COMPLEMENTARI AL PIANO NAZIONALE DI RIPRESA E RESILIENZA (“INIZIATIVA FIT FOR MEDICAL ROBOTICS”);.

CIG B172E3F9E8- CUP B53C22006840001 - CUI F00876220633202300241

Nome breve del bene	Sistema robotizzato per la riabilitazione anatomico funzionale intraoperativa nei pazienti sottoposti a chirurgia oncologica resettiva
Activity	Integrare la tecnologia tridimensionale necessaria per garantire la profondità di visione e la microinvasività delle procedure chirurgiche
Unità Operativa (UO)	UniNapoli – Università degli Studi di Napoli Federico II
Ubicazione del bene	Dipartimento di Neuroscienze e Scienze riproduttive ed odontostomatologiche Via Sergio Pansini, 5 80100 NAPOLI ITALIA – ED 14 Piano 1° – Blocco Operatorio
Costo del bene (senza IVA, €)	410.000,00
Tipologia	Acquisizione di strumentazione scientifica
Classe CPV	30190000-7 Macchinari, attrezzature e forniture varie
Categoria (S o G)	Singolo bene
Contact person	prof. Vincenzo Abbate (vincenzo.abbate@unina.it)

1. Premessa

Il presente Capitolato Tecnico ha ad oggetto le caratteristiche tecniche minime – obbligatorie a pena di esclusione

– della fornitura di un “Sistema robotizzato per la riabilitazione anatomico funzionale intraoperativa

**Piano nazionale per gli investimenti complementari
al Piano nazionale di ripresa e resilienza
Iniziativa “Fit for Medical Robotics” PNC000007 – CUP B53C22006840001**

nei pazienti sottoposti a chirurgia oncologica resettiva”, per il Dipartimento di Neuroscienze e Scienze riproduttive ed odontostomatologiche dell’ Università degli Studi di Napoli Federico II.

Il sistema robotizzato ideale per soddisfare le esigenze analitiche previste nel progetto deve consentire di visualizzare il campo operatorio magnificando i landmark anatomico/funzionali negli interventi di microchirurgia delle neoplasie del distretto Testa collo

2. Caratteristiche tecniche fornitura del Sistema robotizzato per la riabilitazione anatomico funzionale intraoperatoria

Il Sistema robotizzato per la riabilitazione anatomico funzionale intraoperatoria deve integrare la tecnologia tridimensionale necessaria per garantire la profondità di visione e la microinvasività delle procedure chirurgiche. Il sistema deve inoltre essere dotato di un braccio robotizzato e motorizzato con controllo remoto. Tale controllo deve consentire movimenti micrometrici e la gestione del fuoco ottico direttamente dal campo operatorio sterile.

La visualizzazione deve avvenire sugli schermi 2D/3D di sala con risoluzione 4K ad interfaccia 3D. Tale sistema dovrà essere fornito e potersi integrare con apparato per la registrazione dei file video ad alta risoluzione di sala.

In particolare, il sistema deve prevedere le seguenti caratteristiche tecniche minime:

1. Esoscopio con ottica stereoscopica 2D/3D, con sensori di immagine ad alta Risoluzione (4K), testina compatta e ergonomica e cover sterili in dotazione.
2. Unità di controllo da remoto con testina a rotazione 2/3D, e tasti programmabili.
3. Braccio Robotico motorizzato, completo di ampio touchscreen di controllo e di segnali led e acustici di movimento.
4. Interfaccia per eventuale futuro utilizzazione del micromanipolatore a Laser CO2.
5. Illuminazione integrata con comando su campo sterile per la gestione dell’immagine a monitor e supporto carrellato robotizzato.
6. Il sistema deve essere dotato di diversi filtri per la visualizzazione dei distretti anatomici e la valutazione della perfusione vascolare mediante l’ausilio del marcatore verde di indocianina.
7. Compatibilità con i sistemi di sala operatoria.
8. Ottiche rigide tipo Hopkins a corredo, per videoassistita, con angolazioni da 0 a 45 gradi munite di relative camicie per irrigazione. In particolare:
3 ottiche con lenti cilindriche e visione 45°, diametro 4 mm., lunghezza 18 cm., autoclavabile; complete di camicia di irrigazione, cavo luce 3,5 lungo 230 cm. e cestello dedicato.

**Piano nazionale per gli investimenti complementari
al Piano nazionale di ripresa e resilienza
Iniziativa “Fit for Medical Robotics” PNC000007 – CUP B53C22006840001**

3 ottiche con lenti cilindriche e visione 30°, diametro 4 mm., lunghezza 18 cm., autoclavabile; complete di camicia di irrigazione, cavo luce 3,5 lungo 230 cm. e cestello dedicato.

3 ottiche con lenti cilindriche e visione 0°, diametro 4 mm., lunghezza 18 cm., autoclavabile; complete di camicia di irrigazione, cavo luce 3,5 lungo 230 cm. e cestello dedicato.

3. Ulteriori caratteristiche della fornitura: descrizione servizi, formazione del personale e garanzia

Le strumentazioni oggetto del presente appalto dovranno essere installate all'interno dei locali della Stazione appaltante, provvedendo al trasporto, consegna, installazione e collaudo della fornitura.

Inoltre, dovrà essere garantita la fornitura esente da difetti e perfettamente funzionante e prevedere un programma di addestramento all'uso ed alla manutenzione ordinaria della strumentazione (formazione di base) e successiva formazione avanzata.

L'aggiudicatario dovrà prevedere una garanzia per difetti di fabbricazione, per un periodo di almeno 10 (anni) anni dalla data dal superamento della verifica di conformità della strumentazione. Tale garanzia dovrà comprendere le riparazioni o sostituzioni di parti (con esclusione delle parti c.d. “consumabili”) necessarie al funzionamento ottimale della strumentazione. Dovranno ritenersi, inoltre, comprese nella garanzia le spese di trasferta ed i costi della manodopera dei tecnici presso la sede di consegna ed installazione. Per l'intero periodo di vigenza della garanzia, l'aggiudicatario dovrà impegnarsi a fornire gratuitamente gli eventuali upgrade alle licenze software.

Referente tecnico scientifico:
Prof. Giovanni Dell'Aversana Orabona

Responsabile Unico del Progetto:
Dott. Francesco Schiano