

**Piano nazionale per gli investimenti complementari
al Piano nazionale di ripresa e resilienza
Iniziativa “Fit for Medical Robotics” PNC000007 – CUP B53C22006840001**

**VERBALE DI GARA DEL 18.06.2024
APERTURA BUSTA AMMINISTRATIVA
E BUSTA TECNICA**

GARA EUROPEA A PROCEDURA APERTA PER L’AFFIDAMENTO DELL’APPALTO DI FORNITURA DI UN “SISTEMA ROBOTIZZATO PER LA RIABILITAZIONE ANATOMO FUNZIONALE INTRAOPERATIVA NEI PAZIENTI SOTTOPOSTI A CHIRURGIA ONCOLOGICA RESETTIVA”, PER IL DIPARTIMENTO DI NEUROSCIENZE E SCIENZE RIPRODUTTIVE E ODONTOSTOMATOLOGICHE DELL’UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI NAPOLI FEDERICO II”, NECESSARIA PER LA CORRETTA ATTUAZIONE DI RICERCA DEL PROGRAMMA FIT4MEDROB, A VALERE SULLE RISORSE DEL PIANO NAZIONALE PER GLI INVESTIMENTI COMPLEMENTARI AL PIANO NAZIONALE DI RIPRESA E RESILIENZA (“INIZIATIVA FIT FOR MEDICAL ROBOTICS”);.

CIG B172E3F9E8 - CUP B53C22006840001 - CUI F00876220633202300241

PREMESSO che

- con *Determina D.D.N. 1 del 25/02/2024 del Direttore del Dipartimento di Neuroscienze e Scienze Riproduttive e Odontostomatologiche dell’Università degli Studi di Napoli Federico II veniva indetta una procedura aperta ex art. 71 D.lgs. 36/2023 di importo superiore alla soglia comunitaria, per l’affidamento della fornitura di un SISTEMA ROBOTIZZATO PER LA RIABILITAZIONE ANATOMO FUNZIONALE INTRAOPERATIVA NEI PAZIENTI SOTTOPOSTI A CHIRURGIA ONCOLOGICA RESETTIVA necessaria per la corretta attuazione di ricerca del programma FIT4MEDROB;*
- con *suddetta Determina D.D.N. 1 del 25/02/2024 del Direttore venivano approvati il disciplinare di gara, il capitolato speciale di appalto, lo schema di contratto e tutta la relativa documentazione e modulistica a questi allegata;*
- con *Decreto n. 193 del 20.10.2023 veniva inoltre designato quale RUP il Dott. Francesco Schiano;*
- *la gara veniva indetta acquistinretepa.it con identificativo n. 4304715;*
- *il termine perentorio per la presentazione delle offerte veniva fissato nelle ore 23:59 del giorno 02/06/2024;*

**Piano nazionale per gli investimenti complementari
al Piano nazionale di ripresa e resilienza
Iniziativa “Fit for Medical Robotics” PNC000007 – CUP B53C22006840001**

- *tramite apposita comunicazione della piattaforma veniva indicata l'apertura delle buste per il giorno 18/06/2024;*
- *tenuto presente la nomina della commissione aggiudicatrice da parte del Consiglio di Dipartimento nella seduta del giorno 12/06/2024;*

TUTTO CIÒ PREMESSO

Il giorno 18/06/2024 alle ore 14,30 circa, in Napoli presso la sede della Segreteria del Dipartimento di Neuroscienze e Scienze Riproduttive e Odontostomatologiche dell'Università degli Studi di Napoli Federico II, in Via S. Pansini 5, il RUP Dott. Francesco Schiano, alla presenza della Commissione aggiudicatrice, procede a dare avvio allo svolgimento delle operazioni di gara relative alla gara europea in oggetto, a mezzo del portale MePA.

Il RUP dà atto che entro il termine perentorio di scadenza delle offerte fissato alle ore 23:59 del giorno 02/06/2024 risultano regolarmente pervenute n. 1 offerta da parte del seguente operatore economico:

1. M.end.el Srl. con sede legale in Via della Resistenza n.65/2 CAP 84018 Scafati (SA), partita Iva 03015600657;

Il RUP procede, alle 14,40, all'apertura della busta amministrativa contenenti la documentazione amministrativa e si procede all'esame della stessa.

Esaminati i documenti contenuti nella busta amministrativa la Commissione alle ore 14,55 dichiara la società ammessa alla procedura di gara.

Il RUP procede alle ore 15,00 all'apertura della busta tecnica.

Dopo attento esame della documentazione tecnica, la Commissione procede ad assegnare i punteggi tecnici secondo la seguente tabella:

n°	criteri di valutazione	punti max	n°	sub-criteri di valutazione	punti D max
1	SISTEMA DI VISUALIZZAZIONE E RISOLUZIONE	12	1.1	TIPOLOGIA DI RISOLUZIONE	4
			1.2	REGOLAZIONE SPOT	4

**Piano nazionale per gli investimenti complementari
al Piano nazionale di ripresa e resilienza
Iniziativa "Fit for Medical Robotics" PNC000007 – CUP B53C22006840001**

			1.3	ZOOM OTTICO	4
2	GESTIONE MODALITA' DI VISUALIZZAZIONE	9	2.1	Commutazione della visione dalla modalità 2D a quella 3D direttamente dal corpo dell'esoscopio	3
			2.2	Possibilità di eseguire foto e attivare registrazioni video direttamente dal corpo dell'esoscopio.	3
			2.3	Richiamo funzione della centralina telecamera direttamente dal corpo dell'esoscopio	3
3	DESCRIZIONE TESTA ESOSCOPIO	5		Compattezza, ergonomia, completo di impugnatura sicura e ergonomica	4
4	MODALITA' DI GESTIONE DELLE FUNZIONI	10		gestione diretta da esoscopio, da pedale, da consolle sterile	9
5	DESCRIZIONE DEL SISTEMA DI SOSTEGNO DELL'ESOSCOPIO	9	5.1	tipologia holder: robotizzato, meccanico e suo funzionamento	3
			5.2	ergonomia, ingombro in sala, gestione da campo sterile	3
			5.3	ampio display touch di comando; funzioni e posizioni preset	3
6	CARATTERISTICHE DEI FILTRI E DELLA ENFATIZZAZIONE DELLA VASCOLARIZZAZIONE MEDIANTE ICG	10		descrivere tipologia dei filtri e tipologia di visualizzazione ICG, colori disponibili, sovrapposizione delle immagini in overlay, etc..	9
7	MODALITA' DI ROTAZIONE E REGOLAZIONE ORIENTAMENTO	5		Pronta possibilità di manovra in modo sterile e diretto da parte dell'operatore	5
8	COMPATIBILITA' CON I SISTEMI VIDEO PRESENTI IN SALA	15		Descrizione della compatibilità dell'esoscopio alle attrezzature video-endoscopiche presenti in entrambe le sale operatorie	13

**Piano nazionale per gli investimenti complementari
al Piano nazionale di ripresa e resilienza
Iniziativa "Fit for Medical Robotics" PNC0000007 – CUP B53C22006840001**

9	DESCRIZIONE ENDO- SCOPI	5		Descrizione endoscopi offerti, caratteristiche, e di- mensioni	5
	Totale (PTi)def	80		(PTi)def	75

Si affida al RUP l'aggiornamento della procedura sulla piattaforma acquistinretepa.it con, gara identificativo n. 4304715, in relazione all'assegnazione dei punteggi tecnici e si rinvia la seduta della Commissione al giorno 25/06/2024 alle ore 14 per l'apertura della busta economica.

Alle ore 15,30 il RUP dichiara chiusa la seduta.

Napoli, 18 Giugno 2024

La Commissione

F.to Prof. Luigi Califano

F.to Prof. Giovanni Dell'Aversana Orabona

F.to Prof. Vincenzo Abbate

Responsabile Unico del Progetto

F.to Dott. Francesco Schia