

Dipartimento di Ingegneria elettrica e delle Tecnologie dell'Informazione

DETERMINA N. 4/2022

OGGETTO: Determina a contrarre per l'affidamento diretto di una fornitura ex art. 63, comma 2, lett. b) senza previa indizione di un bando di gara, e art. 36, c.2, lett. a) del D. Lgs. 50/2016 e ss.mm.ii, così come sostituito dal D.L. 77 del 31.05.2021 conv. in L. n. 108/2021, di un servizio di progettazione installazione e messa in opera di un sensore tattile per la misura di forza e momento su una pinza robotica, ai fini della realizzazione di un sistema di presa sensorizzato per un robot manipolatore nell'ambito del Progetto: "Sistemi integrati e collaborativi per la fabbrica intelligente (ICOSAF)" - Codice C.I.G.: Z0D34CAD10

IL DIRETTORE

VISTO il vigente Statuto di Ateneo, ed in particolare l'art.29, co.13, lett. e), "Dipartimenti";

VISTO il vigente *Regolamento di Ateneo per l'Amministrazione, la Finanza e la Contabilità*, emanato con D.R. n. 2041 del 20.06.2016 ed in particolare l'art.55 "Principi generali", co. 2, e l'art.56 "Riparto di competenze in caso di procedure ordinarie di affidamento", co. 2 e 3;

VISTO il *Regolamento di Organizzazione e Funzionamento del Dipartimento di Ingegneria elettrica e delle Tecnologie dell'Informazione*, emanato con D.R. n.103 dell'11.01.2013;

VISTA la Legge n. 241/1990 e s.m.i., ed in particolare gli artt. 5 "Responsabile del procedimento" e 6 "Compiti del responsabile del procedimento";

VISTO l'art. 32, comma 2, del D.Lgs n. 50/2016 che recita: "*Prima dell'avvio delle procedure di affidamento dei contratti pubblici le stazioni appaltanti, in conformità ai propri ordinamenti, decretano o determinano di contrarre, individuando gli elementi essenziali del contratto e i criteri di selezione degli operatori economici e delle offerte.* Nella procedura di cui all'art. l'art. 32, comma 2, lett. a) la stazione appaltante può procedere ad affidamento diretto *tramite determina a contrarre, o atto equivalente, che contenga in modo semplificato, l'oggetto dell'affidamento l'importo, il fornitore, le ragioni della scelta del fornitore il possesso da parte sua dei requisiti di carattere generale, nonché il possesso dei requisiti tecnico-professionali, ove richiesto*";

CONSIDERATO che nella procedura di cui all'articolo 36, comma 2, lettera a) del D. Lgs. 50/2016, la stazione appaltante può procedere ad affidamento diretto tramite determina a contrarre, o atto equivalente, che contenga, in modo semplificato, l'oggetto dell'affidamento, l'importo, il fornitore, le ragioni della scelta del fornitore, il possesso da parte sua dei requisiti di carattere generale, nonché il possesso dei requisiti tecnico-professionali, ove richiesti.

VISTE le Linee Guida di attuazione del D.lgs. n.50/2016, approvate dal Consiglio dell'Autorità Nazionale Anticorruzione ANAC, ed in particolare: a) Le Linee Guida n. 3 intitolate "*Nomina, ruolo e compiti del responsabile unico del procedimento per l'affidamento di appalti e concessioni*", di cui alla delibera n. 1096 del 26.10. 2016; b) Le Linee Guida n.4 intitolate "*Procedure per l'affidamento dei contratti pubblici di importo inferiore alle soglie di rilevanza comunitaria, indagini di mercato e formazione e gestione degli elenchi di operatori economici*", di cui alla delibera n. 1097 del 26.10.2016 aggiornata alla n. 206 dell'1.03.2018;

VISTI:

- l'art. 26 della legge 488/1999, circa l'obbligo di aderire alle Convenzioni CONSIP;
- l'art. 1 comma 449 della legge 296/2006, così come modificato dall'art. 1, comma 150 della L. 228/2012 circa l'obbligatorietà delle Istituzioni universitarie sono tenute ad approvvigionarsi utilizzando le convenzioni quadro stipulate da Consip S.p.A;
- i commi 510 e 516, dell'art.1 della Legge n.208 del 28.12.2015;

Dipartimento di Ingegneria elettrica e delle Tecnologie dell'Informazione

- il D.P.R. 28 dicembre 2000, n. 445;
- gli articoli 23 e 37 del D.lgs. 33/2013 ed 1, co. 32, della legge 190/2012, in materia rispettivamente di "Amministrazione trasparente" e "Norme di contrasto alla corruzione";
- il *Regolamento recante codice di comportamento dei dipendenti pubblici*, a norma dell'art.54 del D. Lgs n.165 del 30.3.2001, emanato con D.P.R. n.62 del 16.04.2013;
- il D. Lgs. 18 aprile 2016 n. 50 e s.m.i. – Codice dei Contratti Pubblici;
- il D. Lgs. 19 aprile 2017, n. 56 – Correttivo al Codice dei Contratti Pubblici.;
- l'art. 1, comma 130 della Legge di Bilancio 2019;
- la Legge di conversione n. 55 del 14/06/2019 del DL n. 32 del 18/04/19;
- L. 120 del 11/09/2020 Misure urgenti per la semplificazione e l'innovazione digitale;
- art. 4, c.1, D.L. n. 126 del 29/10/2019;
- art. 236, comma 2, D.L. n.34 del 19/05/2020, c.d. "Decreto Rilancio", conv. in L. n. 77/2020;
- art. 51 del D. L. n. 77 del 31.05.2021, "Governance del Piano nazionale di rilancio e resilienza e prime misure di rafforzamento delle strutture amministrative e di accelerazione e snellimento delle procedure", conv. in L. n. 108/2021;

VISTE le note del Direttore Generale prot. n. 106910 del 17/11/2016 e n. 22057 del 07/03/2017;

VISTO il Decreto del Direttore Generale n. 848 del 09/08/2018, che nomina la dott.ssa CINZIA CANNIZZARO, Cat. D, Area amministrativa gestionale, Capo dell'Ufficio Contabilità e Responsabile amministrativo-contabile a supporto del Direttore e, in quanto tale, responsabile ai sensi della Legge n. 241/90 dei procedimenti di competenza dell'ufficio;

CONSIDERATO che l'art. 56, punti n. 2, lett. b e 3 del Regolamento d'Ateneo per l'Amministrazione, la Finanza e la Contabilità, emanato con Decreto Rettorale n. 245 del 02.02.15 e succ. mod. e int., individua, in assenza di un espresso provvedimento di nomina, quale Responsabile Unico del Procedimento – RUP, ex art 31 del D.Lgs n. 50/16 per tutte procedure d'affidamento in economia, sostituite dal nuovo codice dalle procedure ex art. 36 D. Lgs. 50/16, il responsabile dell'unità organizzativa competente in ordine alla procedura da nominare;

CONSIDERATO che l'esigenza che s'intende soddisfare con l'affidamento *de quo* consiste nell'approvvigionamento di una fornitura avente ad oggetto la *installazione e messa in opera di un sensore tattile per la misura di forza e momento su una pinza robotica ai fini della realizzazione di un sistema di presa sensorizzato per un robot manipolatore* per il laboratorio di ricerca, necessaria per lo sviluppo delle attività di ricerca del Progetto: "Sistemi integrati e collaborativi per la fabbrica intelligente (ICOSAF)", volto alla realizzazione di un gripper sensorizzato per un robot collaborativo, in essere presso il Dipartimento di Ingegneria elettrica e delle Tecnologie dell'Informazione, la cui realizzazione rientra nell'interesse primario dell'Università;

PRESO ATTO della seguente richiesta di acquisto n. **RDA_81_2021** del 01/06/2021, del Prof. Luigi Villani, nella quale il richiedente rappresentava la necessità di acquistare la seguente fornitura diretta alla realizzazione di un sistema di presa sensorizzato per un robot manipolatore:

- 1. *Progettazione e realizzazione di n. 2 flange di supporto, ciascuna dotata di un sensore tattile, e n. 2 flange passive, da montare su pinza robotizzata di tipo commerciale;* 2. *Progettazione e realizzazione dell'elettronica di condizionamento esterna da installare sulla pinza;* 3. *Interfaccia di tipo seriale con cavo USB;* 4. *Supporto all'integrazione delle misure dei sensori nel software di controllo del robot per l'utilizzo della pinza sensorizzata*

da eseguire in due fasi:

Fase 1: *realizzazione di una flangia dotata di sensore tattile accompagnata da una seconda flangia (complementare) passiva progettata per adattarsi ad un gripper Shunk WSG50, e di n. 2 nodi ROS che consentano la lettura dei dati raw del sensore e la stima della posa dell'oggetto manipolato. Il*

Dipartimento di Ingegneria elettrica e delle Tecnologie dell'Informazione

sistema verrà quindi integrato all'interno del dimostratore Caso d'uso B del progetto ICOSAF presente presso il laboratorio PRISMA del DIETI;

Fase 2: progettazione e realizzazione di una ulteriore flangia dotata di sensore tattile accompagnata da una seconda flangia (complementare) passiva progettata per adattarsi ad un gripper Franka Emika allo scopo di integrare il suddetto sistema di flange all'interno del dimostratore finale del Caso d'uso B del progetto ICOSAF. Al termine di questa fase è prevista anche attività di supporto per la messa in opera del dimostratore finale del Caso d'uso B del progetto ICOSAF;

necessario allo svolgimento delle attività di ricerca del progetto: "000010--PON-2018-L-VILLANI_001_001 - PON ICOSAF (ARS01_00861) - Sistemi integrati e collaborativi per la fabbrica intelligente - D.D. del 13 luglio 2017 n. 1735"; Resp. Prof. L. Villani; CUP: E26C18000180005; codice CIG assegnato: **Z0D34CAD10**;

VISTA la vetrina delle convenzioni attive in CONSIP alla data odierna;

CONSIDERATO che i beni oggetto del presente provvedimento non sono attualmente presenti in una Convenzione Consip attiva per la categoria merceologica in argomento, né sono presenti sul Mercato Elettronico della Pubblica Amministrazione, MEPA;

CONSIDERATO che tali beni non rientrano tra i lavori oppure beni e servizi elencati nell'art.1 del DPCM 24 dicembre 2015;

VISTO l'art. 63 del D. Lgs. n. 50/16, che disciplina i casi e le circostanze che consentono alle amministrazioni aggiudicatrici di affidare appalti pubblici mediante una procedura negoziata senza previa pubblicazione di un bando di gara, dandone adeguata motivazione circa la sussistenza dei presupposti d'infungibilità nel primo atto della procedura;

CONSIDERATO che per la buona riuscita del Progetto ICOSAF- "Caso B", diretto alla realizzazione di un sistema di presa sensorizzato per un robot manipolatore, come descritto in apposita dichiarazione rilasciata dal Referente per l'acquisto, è necessario ed imprescindibile un sensore dotato di caratteristiche tecniche esclusive di compatibilità con le specifiche di progetto, che supporti contemporaneamente le seguenti funzionalità: 1. controllo della corretta presa dell'oggetto, incluso il controllo di corretta angolazione dell'oggetto rispetto al gripper; 2. controllo di scivolamento del componente durante il trasporto o il posizionamento; gestione del corretto posizionamento ed incollaggio del componente; 3. gestione dell'eventuale passaggio del componente dall'uomo al robot e viceversa (handover);

PRESO ATTO che a seguito di attente indagini di mercato finalizzate ad individuare i fornitori di tale singolare tipologia di fornitura effettuate dal Prof. Luigi Villani, è risultato che il peculiare servizio di installazione e messa in opera di cui alla presente determina può essere fornito unicamente dall'operatore economico titolare in via esclusiva del seguente brevetto, che rappresenta l'elemento principale della fornitura: *Sensore per la misura di una forza esterna applicata a detto sensore* - Brevetto per Numero di deposito: 0001400420. Data concessione brevetto: 2013-05-31. Note: domanda numero RM2010A000304 del 04-06-2010;

CONSIDERATO che l'operatore economico: DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA DELLA UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DELLA CAMPANIA LUIGI VANVITELLI, con sede in Real Casa dell'Annunziata n. 29 – 80131 Aversa (CE) - P.IVA n. 02044190615, risulta essere il titolare in via esclusiva dei diritti di produzione e distribuzione relativi al su specificato brevetto n. 000140042 ed essere inoltre dotato delle competenze tecniche e professionali necessarie alla progettazione ed all'esecuzione della fornitura del servizio richiesto in tutte le sue parti e le sue fasi;

CONSIDERATO che alla luce di quanto sopra esposto si è proceduto a richiedere al DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA DELLA UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DELLA CAMPANIA LUIGI VANVITELLI, con sede in Real Casa dell'Annunziata n. 29 – 80131 Aversa (CE), la migliore offerta per la fornitura del servizio richiesto e che il DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA DELLA UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DELLA CAMPANIA LUIGI VANVITELLI ha presentato il seguente preventivo: Offerta Economica PG_2022_0003492 del 14.01.2022:

Dipartimento di Ingegneria elettrica e delle Tecnologie dell'Informazione

- relativo alla fornitura di: 1) n. 2 flange di supporto, ciascuna dotata di un sensore tattile, e n. 2 flange passive, elettronica di condizionamento con interfaccia di tipo seriale e cavo USB, per l'importo di **€ 9.500,00 oltre IVA** e 2) n.1 servizio di sviluppo software a corredo dei sensori tattili e supporto alla loro integrazione nel software di controllo dei robot per l'importo di **€ 15.000,00 oltre IVA**; per l'importo complessivo di **€ 24.500,00 oltre IVA**;

l'offerta economica presentata dall'operatore economico, inoltre, accetta e conferma il piano di sviluppo della fornitura e di esecuzione della stessa, così come richiesto ed articolato dal richiedente;

RITENUTA tale offerta valida sotto il profilo tecnico e congrua sotto il profilo economico;

RITENUTO che, tale tipologia di fornitura ha le caratteristiche per rientrare nell'ambito di una procedura di scelta del contraente del tipo affidamento diretto ex art. 36, comma 2, lett. a) del D. Lgs. 50/2016 e succ. mod. e int., come sostituito dall'art. 51 D.L. n. 77/2021, visto l'importo stimato complessivo dell'affidamento inferiore ai € 139.000,00;

DATO ATTO che si è proceduto nel rispetto dei principi di cui all'art. 28, c.1, sulla qualificazione dell'appalto e dell'art. 30 comma 1, del D. Lgs. 50/2016 e s.m.i con particolare riguardo all'economicità, alla concorrenza, alla rotazione, e al divieto di artificioso frazionamento della spesa, nonché del principio di cui all'art.34, 42 del D. Lgs.50/2016;

CONSIDERATO che l'affidamento di cui trattasi, avverrà con il criterio del minor prezzo, ai sensi dell'art. 36, comma 9 bis, D. Lgs. n.50/2016, considerato che l'oggetto della fornitura non presenta caratteristiche previste all'art. 95, c.3 del medesimo Decreto Legislativo;

CONSIDERATO che l'operatore economico è tenuto a presentare apposita autodichiarazione resa ai sensi e per gli effetti del Decreto del Presidente della Repubblica 28 dicembre 2000, n. 445 in merito al possesso dei requisiti di carattere generale di cui all'articolo 80 del Codice dei contratti pubblici e speciale, ove previsti, relativa all'assenza delle cause di esclusione di cui all'art. 80 del D. Lgs. 50/2016;

CONSIDERATO che questa Amministrazione provvede a verificare il DURC e l'assenza di annotazioni tramite il casellario informatico ANAC;

CONSIDERATO quindi, che stante l'autodichiarazione presentata e le verifiche sopra effettuate da cui risulta la regolarità contributiva e l'assenza di annotazioni sul casellario ANAC dell'operatore economico individuato;

CONSIDERATO che per espressa previsione dell'art.32, comma 10, lett.b) del D. Lgs. 50/2016, al presente affidamento non si applica il termine dilatorio di stand still per la stipula del contratto;

CONSIDERATO che l'importo massimo stimato per l'affidamento è pari ad un totale di **€ 24.500,00 oltre IVA**;

CONSIDERATO che il contratto avrà per oggetto la seguente fornitura: *progettazione installazione e messa in opera di un sensore tattile per la misura di forza e momento su una pinza robotica, ai fini della realizzazione di un sistema di presa sensorizzato per un robot manipolatore da svolgere ed eseguire come da specifiche esposte nella Offerta Economica PG_2022_0003492 del 14.01.2022* e che il contratto relativo alla fornitura in oggetto si perfeziona attraverso lo scambio di lettere commerciali, consistenti nella trasmissione del buono d'ordine e accettazione delle offerte da parte dell'operatore economico, da registrare nella procedura di gestione della contabilità U-GOV in uso presso l'Ateneo;

CONSIDERATO che la procedura d'acquisto di cui al presente provvedimento trova copertura contabile sulla unità analitica: UA.00.DIPIETI e, in particolare, sul seguente progetto e conto del Bilancio Unico di Ateneo di Previsione

Dipartimento di Ingegneria elettrica e delle Tecnologie dell'Informazione

Annuale Autorizzatorio per l'esercizio contabile 2022, di cui è stata verificata la disponibilità dal Responsabile Amministrativo:

CODICE PROGETTO: " 000010--PON-2018-L-VILLANI_001_001 - PON ICOSAF (ARS01_00861) - Sistemi integrati e collaborativi per la fabbrica intelligente - D.D. del 13 luglio 2017 n. 1735"; Resp. Prof. L. Villani; CUP: E26C18000180005;

- codice conto: CA. 04.41.04.09.02; Rif. RDA_81_2021- Ref. Villani; importo € 29.890,00 incluso IVA, vincolo contabile n. 156/2022;

VISTE le dichiarazioni Sostitutive rilasciate e rese sotto la propria responsabilità dal Direttore con PG n. 3391 del 13.01.2022, dal RUP con PG. n. 3397 del 13.01.2022, dal Referente con PG. N. 3393 del 13.01.2022 e dall'assistente amministrativo con PG. n. 3394 del 13.01.2022, ai sensi dell'art. 76 del D.P.R. 445/2000 e del Piano per la Prevenzione della Corruzione di Ateneo (2021-23), con particolare riguardo alla mis. B12_S, circa l'assenza di conflitto d'interesse, l'obbligo di astensione e l'inesistenza di situazioni di incompatibilità previste dalle norme vigenti in relazione allo specifico oggetto di questa procedura di affidamento;

DETERMINA

Per tutte le motivazioni descritte in premessa che qui si intendono integralmente riportate:

1. di procedere all'acquisto della seguente fornitura: *n.1 servizio di progettazione installazione e messa in opera di un sensore tattile per la misura di forza e momento su una pinza robotica, ai fini della realizzazione di un sistema di presa sensorizzato per un robot manipolatore, da svolgere ed eseguire come da specifiche esposte nella Offerta Economica PG_2022_0003492 del 14.01.2022*, attraverso l'indizione di una procedura negoziata senza previa pubblicazione di un bando di gara, ai sensi dell'art. 63, comma 2, lett. b) e art. 36, c.2, lett. a) del D. Lgs. n. 50/2016 ss.mm.ii., così come sostituito dall'art.51 del D.L. 77 del 31.05.2021 conv in L. n. 108/2021, con affidamento diretto all'operatore economico produttore dei beni necessari in quanto compatibili in via esclusiva: DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA DELLA UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DELLA CAMPANIA LUIGI VANVITELLI, con sede in Real Casa dell'Annunziata n. 29 – 80131 Aversa (CE) - P.IVA n. 02044190615, per l'importo complessivo di **€ 24.500,00 oltre IVA**;
2. di approvare la spesa complessiva di **€ 24.500,00 oltre IVA**, la cui copertura economico-finanziaria è garantita a valere sull'Unità analitica: UA.00.DIPIETI e, in particolare, sul progetto e conto del Bilancio Unico di Ateneo di Previsione Annuale Autorizzatorio per l'esercizio contabile 2022 indicato nelle premesse del presente provvedimento;
3. di utilizzare quale criterio d'aggiudicazione quello del minor prezzo di cui all'art. 95, comma 4, del D. Lgs. 50/2016;
4. di richiamare esplicitamente nella seguente procedura di affidamento:
 - la L. 190 del 6.11.2012 ss.mm.ii. "Legge per la prevenzione e la repressione della corruzione dell'illegalità nella P.A.";
 - Il Piano triennale di prevenzione della corruzione di Ateneo 2021-2023;
 - Il Codice di comportamento di Ateneo aggiornato;
 - Il Codice di comportamento nazionale dei dipendenti pubblici (DPR n.62/2013; GU n.129/2013).
5. di approvare la seguente clausola di risoluzione espressa, da prevedere quale parte integrante del contratto: *"Il presente contratto è, altresì, risolto in caso di violazione degli obblighi derivanti dal Codice di comportamento nazionale e dal Codice di comportamento dell'Università degli studi di Napoli Federico II, adottato dal Consiglio di amministrazione con delibera n.36 del 30.01.2014, accertata dal Direttore del Dipartimento universitario e confermata dal responsabile del Procedimento."*
6. di avvalersi per questa procedura della facoltà prevista dall'art. 103, comma 11 del D.Lgs. 50/16 e succ. modif., esonerando l'operatore economico aggiudicatario dalla presentazione della garanzia definitiva a fronte di miglioramento del prezzo d'aggiudicazione nella misura del 1%;

Dipartimento di Ingegneria elettrica e delle Tecnologie dell'Informazione

7. di disporre che il pagamento verrà effettuato a seguito di presentazione di fatture debitamente controllate e vistate in ordine alla regolarità e rispondenza formale e fiscale e a seguito degli accertamenti in materia di pagamenti della PA ed al rispetto degli obblighi previsti dalla L. 136/10;
8. in caso di successivo accertamento del difetto del possesso dei requisiti generali ex art. 80 del D. Lgs. 50/2016 e auto dichiarati dall'operatore economico questa Amministrazione provvederà: a) alla risoluzione del contratto ed il pagamento in tal caso del corrispettivo pattuito solo con riferimento alle prestazioni già eseguite e nei limiti dell'utilità ricevuta; b) alla segnalazione all'ANAC, ai sensi dell'art.80, comma 12, del Codice e all'azione per risarcimento danni oltre alla denuncia per falso all'autorità giudiziaria competente;
9. di pubblicare la presente determina, ai sensi dell'art.29 del D. Lgs 50/2016, come richiamato dall'art. 1 co. 32 della Legge 190/2012 e dall'art.37, co.1, lett b), D. Lgs 33/2013 e ss.mm.ii., nella sezione Amministrazione Trasparente del sito istituzionale dell'Università degli Studi di Napoli Federico II.

Napoli, 14 gennaio 2022

Il Direttore
F.to Prof. Fabio Villone